PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2001-251808

(43) Date of publication of application: 14.09.2001

(51)Int.CI.

H02K 7/116

H02K 5/22

(21)Application number : **2000-054703**

(71)Applicant: ASMO CO LTD

(22)Date of filing:

29.02.2000

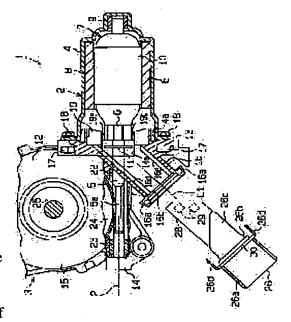
(72)Inventor: NAKAMURA YUSUKE

(54) **MOTOR**

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a small-sized motor.

SOLUTION: This motor 1 is structured by inclining a connector portion 26 provided with a circuit board 28 for an axis accommodating portion 14 (rotary shaft 5) and inserting, from a deceleration housing 12 toward a yoke housing 4, this connector portion 26 into an extending portion 16 from the end part side of circuit board 28 providing a Hall element 29, so that the end portion of the circuit board 28, including the Hall element 29, can be allocated in the more circuit board end (the bottom side of



yoke housing 4) of the rotating shaft 5, in comparison with the case where the connector portion 26 is inserted in the direction orthogonal to the shaft accommodating portion 14 (rotating shaft 15). As a result, a sensor magnet 11 can be provided in the circuit board end portion side of the rotating shat 5, the therefore the length of rotating shaft 5 can be reduced.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許山銀公開登号 特開2001-251808 (P2001-251808A)

(43)公開日 平成13年9月14日(2001.9.14)

(51) Int.CL'		織別記号	F I		ラーマコード(参考)
H02K	7/116		H02K	7/116	5 H 6 O 5
	5/22			5/22	5H607

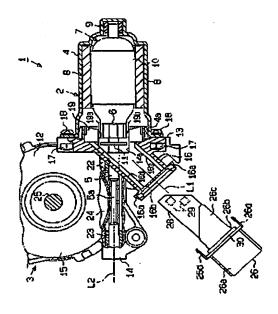
審査請求 未請求 請求項の数7 OL (全 10 頁)

(21)出顧番号	特職2000-54703(P2000-54703)	(71)出順人 000101352 アスモ株式会社
(22) 出翻日	平成12年 2 月29日 (2000. 2. 29)	(72) 発明者 中村 裕介 静岡県湖西市梅田390番地 (72) 発明者 中村 裕介 静岡県湖西市梅田390番地 アスモ 株式 会社内 (74) 代壁人 100088755 弁理士 恩田 神霊 (外1名)
		Fターム(参考) 54605 B365 B369 CC05 CC66 CC08 EC05 CC04 54607 AA12 B301 B804 B814 CC03 CC07 11003 EE32 III03 11109 JJ02

(54) 【発明の名称】 モータ

(57)【要約】

【課題】小型化を図ることができるモータを提供する。 【解決手段】モータ1は、基板28を備えたコネクタ部26を、軸収容部14(回転軸5)に対して傾斜させ、減速ハウジング12からヨークハウジング4に向かって、ホール素子29を備えた基板28先繼部側から延出部16に挿設するように構成される。従って、コネクタ部26を軸収容部14(回転軸5)に対して直交する方向に挿設する場合と比べて、ホール素子29を備えた基板28先繼部を回転軸5の基端部側(ヨークハウジング4底部側)に配置できるので、センサマグネット11を回転軸5の基端部側に設けることができ、回転軸5の軸短化が可能になる。



(2)

【特許請求の範囲】

【請求項1】 有底筒状のヨークハウジングに回転可能 に支持され、該ハウジングの関口部側に位置する部位に **被検出体を固定した回転軸を有するモータ部と.**

1

前記ヨークハウジングの開口部に組み付けられる減速ハ ウジングを有し、該ハウジング内に前記回転輪の回転を 減速する減速機構を収容する減速部と、

前記回転輪の回転を検出すべく、前記核検出体の回転を 検出する回転検出素子を前記被検出体の近傍位置に配置 されるように先端部に設けた支持体とを備え、

前記支持体を、前記回転軸に対して傾斜させ、前記減速 ハウジングから前記ヨークハウジングに向かってその先 **端部側から前記減速ハウジングに挿設したことを特徴と** するモータ。

【請求項2】 請求項1に記載のモータにおいて. 前記支持体を、更に相互に組み付けた前記両ハウジング の長手方向と平行となるように挿設したことを特徴とす るモータ。

【請求項3】 請求項1又は2に記載のモータにおい τ.

ターミナルを有し、前記減速ハウジングに対して前記支 特体と同方向に挿設されるコネクタ部を備え、

前記支持体に設けた回転検出素子を前記ターミナルに営 気的に接続するとともに、該支持体を前記コネクタ部に 一体に組み付けたことを特徴とするモータ。

【請求項4】 請求項3に記載のモータにおいて、 前記コネクタ部には、更に前記モータ部から延びる給電 用ターミナルに電気的に接続するための接続片を有した ターミナルを備え、

前記減速ハウジングには、前記接続片が挿入されかつ該 30 接続片を前記給電用ターミナルに導く挿通孔を有するも のであり.

前記挿通孔の前記接続片を挿入する挿入側開口部には、 該接続片を該挿通孔内に案内する案内部を設けたことを 倍徴とするモータ。

【請求項5】 請求項4に記載のモータにおいて、 前記給電用ターミナル又は前記接続片の一方に挨持部、 いずれか他方に該挟持部に挿入する挿入部を備え、

前記挟持部及び前記挿入部の少なくとも一方に、該挿入 部を該挟持部内に案内する案内部を設けたことを特徴と 40 するモータ。

【請求項6】 請求項1~5のいずれか1項に記載のモ ータにおいて.

前記減速ハウジングには、前記支持体を所定位置に案内 する案内部を設けたことを特徴とするモータ。

【請求項7】 請求項1~6のいずれか1項に記載のモ ータにおいて

前記回転検出素子は、前記接検出体の外周面に対向する ように配置したことを特徴とするモータ。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、回転輪に固定され た被検出体と、この被検出体の回転を検出する回転検出 素子とからなる回転センサを備えたモータに関する。 [0002]

【従来の技術】従来より車両用パワーウインド装置に は、その駆動源として減速機構付きモータが備えられて いる。このような減速機構付きモータには、ウインドガ ラスの関閉位置を検出するために、該モータの回転方向 や回転数を検出する回転センサが一体に組み付けられて いるものがある。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】ところで、上記した減 速機構付きモータは、減速機構や回転センサ等。酸モー タを構成する部品が多く大型化し易い。しかしながら、 車両用パワーウインド装置の取り付けスペースは常に省 スペース化が要求されており、該装置の駆動源であるモ ータの小型化を図ることが必要であった。

【0004】本発明は、上記問題点を解決するためにな されたものであって、その目的は、小型化を図ることが できるモータを提供することにある。

[0005]

【課題を解決するための手段】上記問題点を解決するた め、詰求項1に記載の発明は、有底筒状のヨークハウジ ングに回転可能に支持され、該ハウジングの関口部側に 位置する部位に被検出体を固定した回転軸を有するモー タ部と、前記ヨークハウジングの隣□部に組み付けられ る減速ハウジングを有し、該ハウジング内に前記回転輪 の回転を減速する減速機構を収容する減速部と 前記回 転軸の回転を検出すべく、前記彼検出体の回転を検出す る回転検出素子を前記彼検出体の近傍位置に配置される ように先端部に設けた支持体とを備え、前記支持体を、 前記回転輪に対して傾斜させ、前記減遠ハウジングから 前記ヨークハウジングに向かってその先端部側から前記 減速ハウジングに挿設した。

【0006】請求項2に記載の発明は、請求項1に記載 のモータにおいて、前記支持体を、更に相互に組み付け た前記両ハウジングの長手方向と平行となるように挿設

【0007】請求項3に記載の発明は、請求項1又は2 に記載のモータにおいて、ターミナルを有し、前記減速 ハウジングに対して前記支持体と同方向に挿設されるコ ネクタ部を備え、前記支持体に設けた回転検出素子を前 記ターミナルに電気的に接続するとともに、該支持体を 前記コネクタ部に一体に組み付けた。

【0008】請求項4に記載の発明は、請求項3に記載 のモータにおいて、前記コネクタ部には、更に前記モー タ部から延びる結電用ターミナルに電気的に接続するた めの接続片を有したターミナルを備え、前記減遠ハウジ 50 ングには、前記接続片が挿入されかつ該接続片を前記給

(3)

電用ターミナルに導く挿道孔を有するものであり、前記 **樽通孔の前記接続片を挿入する挿入側開口部には、該接** 続片を該挿通孔内に案内する案内部を設けた。

【0009】請求項5に記載の発明は、請求項4に記載 のモータにおいて、前記給電用ターミナル又は前記接続 片の一方に挟持部、いずれか他方に該独特部に挿入する 挿入部を備え、前記挟持部及び前記挿入部の少なくとも 一方に、該挿入部を該挟持部内に案内する案内部を設け

いずれか1項に記載のモータにおいて、前記減速ハウジ ングには、前記支持体を所定位置に案内する案内部を設

【①①11】請求項7に記載の発明は、請求項1~6の いずれか!項に記載のモータにおいて、前記回転検出素 子は、前記波後出体の外層面に対向するように配置し た。従って、請求項1に記載の発明によれば、モータ部 は、筒状のヨークハウジングに回転可能に支持され、該 ハウジングの開口部側に位置する部位に被検出体を固定 した回転輪を有している。減速部は、ヨークハウジング の開口部に組み付けられる減速ハウジングを有し、該ハ ウジング内に回転輪の回転を減速する減速機構を収容し ている。支持体は、回転軸の回転を検出すべく、接検出 体の回転を検出する回転検出案子が接換出体の近傍位置 に配置されるように先端部に設けられる。そして、この ような支持体は、モータ部の回転軸に対して傾斜させ、 減速ハウジングからヨークハウジングに向かってその先 **端部側から該減速ハウジングに挿設される。このように** すれば、例えば、支持体を回転軸に対して直交する方向 に挿設する場合と比べて、回転検出素子を備えた支持体 30 先端部を回転軸の基端部側(ヨークハウジングの底部 側) により近く配置できるので、彼倹出体をより回転軸 の基端部側に近づけて設けることができる。そのため、 回転軸の軸短化が可能となり、モータの軸方向の小型化 を図ることができる。

【0012】請求項2に記載の発明によれば、支持体 は、更に相互に組み付けた両ハウジングの長手方向と平 行となるように挿説される。従って、両ハウジングの長 手方向、即ちモータの長手方向と直交する方向の厚みを 薄くすることができる。

【①①13】請求項3に記載の発明によれば、減速ハウ ジングに対して支持体と同方向に挿設されるコネクタ部 には、該支持体に設けた回転検出素子がターミナルに電 気的に接続されるとともに、該支持体が一体に組み付け **られる。従って、減速ハウジングに対して支持体を容易** に鉄着することができる。

【①①14】詰求項4に記載の発明によれば、コネクタ 部には、更にモータ部から延びる給電用ターミナルに電 気的に接続するための接続片を有したターミナルが備え られ、減速ハウジングには、接続片が挿入されかつ該接 50 ハウジング4の開口部4aには、突出した回転軸5を寝

続片を給電用ターミナルに導く挿通孔を有している。そ して、挿通孔の接続片を挿入する挿入側開口部には、該 接続片を該挿道孔内に案内する案内部が設けられる。従 って、この案内部によって、接続片を挿通孔内に容易に 挿入でき、該接続片を給電用ターミナルに導くことがで きるので、接続片と絵電用ターミナルとの電気的接続を 容易に行うことができる。

【0015】請求項5に記載の発明によれば、給電用タ ーミナル又は接続片の一方に挟持部、いずれか他方に該 【0010】請求項6に記載の発明は、請求項1~5の 16 挟持部に挿入する挿入部が備えられ、統持部及び挿入部 の少なくとも一方には、該挿入部を該換待部内に案内す る案内部が設けられる。従って、この案内部によって、 接続片と紿電用ターミナルとの電気的接続をより容易に 行うことができる。

> 【0016】請求項6に記載の発明によれば、滅遠ハウ ジングには、支持体を所定位置に案内する案内部が設け **られる。従って、この案内部によって、支持体を所定位** 置、即ち該支持体に設けた回転検出素子を、被検出体の 回転検出に適した位置に容易に配置することができる。 【①①17】請求項7に記載の発明によれば、回転検出 素子は、彼検出体の外国面に対向するように配置され る。従って、仮に、回転検出素子を被検出体の一方の端 面に対向するように配置する場合と比べて、回転軸の軸 方向のがたつきにより被検出体が同方向に移動しても、 被検出体と回転検出素子との距離が大きく変化しない。 従って、彼検出体の移動による回転検出への悪影響を小 さく抑えることができる。

[0018]

【発明の実施の形態】以下、本発明を具体化した一実施 の形態を図面に従って説明する。図1~3は、本実施形 騰の減速機構付きモータ」を示す。尚、この減速機構付 きモータ1は、本実施彩態では、宣両用パワーウインド 装置 (図示略) の駆動源として使用されるものである。 減速機構付きモータ1は、モータ部2と減速部3とから 構成される。モータ部2は、ヨークハウジング4、回転 輔5及び整流子6を有する回転子7. マグネット8等を 償えている。

【0019】前記ヨークハウジング4は有底属平円筒状 に形成され、その内側面にマグネット8が固定される。

40 又、ヨークハウジング4の底部には軸受9が設けられ、 この軸受9により、回転軸5の基端部(図2及び図3に おいて右側端部)が回転可能に支持される。

【0020】前記回転軸5には前記マグネット8と対向 するように弩機子10が固定され、該電機子10の先端 側には整確子6が固定される。又、回転輪5の整流子6 から先畿側に僅かに離間した部位には、外周面が回転方 向に多極者磁された円盤状のセンサマグネット11が固 定される。更に、回転軸5のセンサマグネット11より 先端側にはウォーム5 a が形成される。 そして、ヨーク

(4)

うように樹脂よりなる減速ハウジング12が組み付けら ns.

【0021】減速ハウジング12は、連結部13、軸収 容部14、ホイール収容部15及び延出部16を備えて いる。連結部13は、前記ヨークハウジング4と迫結す るために該ハウジング4の開口部4 a に対応した形状に 形成される。連結部13にはナット17が固定され、該 ナット17に顔記ヨークハウジング4を介して複数個の ネジ18が蜾入されることにより、該連結部13とヨー クハウジング4とが固定される。

【0022】前記連結部13には前記整流子6に摺接す るブラシ19a.19bを備えたブラシ装置19が一体 に設けられ、とのブラシ鉄圏19は前記ヨークハウジン グ4の関口部4 a側に収容される。又 この連結部13 には、ブラシ装置19の近傍位置において、図6及び図 8に示すように、輪方向に延びる2本の給電用ターミナ ル20, 21がターミナル支持孔13a, 13bに嵌持 され支持される。各給電用ターミナル20,21は、そ れぞれ対応したブラシ19a、19bにピッグテール ル20,21の先過部には、図9に示すように、二股状 の終持部20a、21aが形成される。

【0023】前記輪収容部14は、図2及び図3に示す ように、前記回転輪5を収容すべく開口が前記モータ部 2に向けられた略有底円筒状に形成される。 この軸収容 部14内には2つの軸受22,23が設けられ、該軸受 22、23により前記回転軸5の中央部及び先端部(図 2及び図3における左側端部)が回転可能に支持され る。尚、このとき、両軸受22,23間に、回転軸5の ウォーム5 a が配置されるようになっている。又、軸収 30 容部14の関口部には、回転輪5に設けられた前記セン サマグネット11を収容するセンサマグネット収容空間 14 a が形成される。

【0024】前記ホイール収容部15は、前記ウォーム ホイール24等を収容可能な所定形状に形成される。ウ ォームボイール24は前記ウォーム5aとともに凝速機 櫓を構成している。尚、ホイール収容部15内におい て、ウォームホイール24は、ヨークハウジング4の平 面部分4 b (図1参照)と平行となるように配置され、 モータ1の薄型化が図られている。そして、ウォームホ 40 イール2.4は回転軸5のウォーム5aと職合され、該ホ イール24に対して回転軸5と直交する方向に退結され た出力軸25に回転力が伝達される。このような出力軸 25の回転力がウインドレギュレータ (図示略) に伝達 され、ウインドガラス(図示略)が開閉するようになっ

【0025】前記延出部16は、図4及び図5に示すよ うに略四角柱状をなしており、前記軸収容部14に対し て前記ホイール収容部15の反対側に設けられる。延出

1が前記軸収容部14(回転軸5)の中心軸線し2に対 して所定角度(本実施形態では、55°)傾斜するよう に突出している。しかも、延出部16は、前記ヨークハ ウジング4の平面部分4 b と平行となるように、即ち前 記両ハウジング4, 12を組み付けた時、その長手方向 と平行となるように延びている。

【0026】図4及び図5に示すように、前記延出部1 6における先端部の左右外側面には、それぞれ係止突起 16aが形成される。又、延出部16の先端端面には、 10 嵌合凹部16bが形成されている。この嵌合凹部16b の底面には、嵌合孔16c. 基板案内溝16d. 索子挿 通孔16e、及び、2つのターミナル挿通孔16f,1 6gが備えられる。

【0027】墓板案内溝160は嵌合孔16cに連設さ れ、素子挿通孔16eは墓板案内操16dに連設され る。又、基板案内導16 dは、嵌合孔16 c及び素子挿 通孔 16 e より左右方向に帽広に形成される。 これら嵌 台孔16c、基板案内操16d、素子挿通孔16eは嵌 合凹部16万の上側内側面近傍に配置される。そして、 | 嵌合孔16c. 幕板塞内溝16d、素子樽通孔16eは 延出部16の中心軸線し1に沿って延び、そのうち基板 案内溝16d及び素子挿道孔16eは前記センサマグネ ット収容空間14aまで延びている。

【0028】一方、ターミナル挿通孔161, 16gは 嵌合凹部16bの下側内側面近傍に配置される。ターミ ナル挿通孔16f, 16gは、延出部16の中心軸線し 1に沿って、図6に示す前記給電用ターミナル20,2 1を支持するターミナル支持孔13a、13bまで延び ている。又、ターミナル挿道孔161、16gは、その 関口側に向かって拡関するテーパ部16h, 16iがそ れぞれ形成される。尚、テーパ部16h,16iは、後 述するターミナル27の接続片27b、27cが容易に ターミナル挿通孔161、16g内に挿入できるように 案内するために設けられる。そして、このように構成さ れた延出部16には、コネクタ部26が挿設される。 【0029】コネクタ部26は、図7に示すように、連 結凹部26aと、該凹部26aの反開口側に設けられ、 前記延出部16の嵌合凹部16りと嵌合する嵌合部26 りと、該嵌合部26万に設けられ、前記嵌合孔16cに 嵌合する嵌合件26cと、連結凹部26aの外側面に設

【0030】又、前記コネクタ部26には6本のターミ ナル27がインサートされており、該ターミナル27は それぞれ連結凹部26 8内に露出するとともに、該凹部 26aの反関口側に露出している。ターミナル27は、 連結凹部26 a 内で前記車両側コネクタ (図示略) のタ ーミナルと電気的に接続される。尚、連結凹部26aの 反開口側において、6本のターミナル27の内4本には 部16は、図2及び図3に示すように、その中心軸線し、50、後述する基板28上の配線と接続される接続端子27a

けられ、前記係止突起16aと係止する係止片26dと

を備えている。

がそれぞれ形成され、6本のターミナル27の内2本に は前記給電用ターミナル20,21に接続するための接 統件27b, 27cが形成される。

【0031】前記ターミナル27の接続片27b、27 cは、図5に示す前記ターミナル挿道孔16 f、16g にテーパ部16h, 16iにより案内されて挿入され る。この接続片27b,27cは、図9に示すように、 前記給電用ターミナル20、21の鉄持部20a、21 aにて挟持され、該ターミナル20、21と電気的に接 続される。尚、本実施形態では、挟持部20a、21a 10 にて쑔持される接続片27b,27cの先端部27d, 27 eには刀状部27 f、27gが形成されるととも 先端部27d、27eを案内する案内部20b、21b が形成され、相互の接続を容易としている。

【0032】前記コネクタ部26の嵌合片26cは、図 5に示す前記嵌合孔16cに挿入される。尚、本実施形 態の嵌合孔16 cは、基板案内繰16 d及び素子挿通孔 16 eより輪線し1に短く形成されている。そのため、 面、この場合、出力輪25を備えたホイール収容部15 近傍を窪ませることができる。従って、この出力軸25 には負荷側の装置と連結するので、このようにすること で負荷側の装置との干渉を低減することができる。

【0033】前記嵌合片26cには、墓板28の墓場側 が固定され、該嵌台片26 cには基板28が一体に組み 付けられる。との基板28の先端部下面には、2つのホ ール素子29が組互に所定間隔を開けて固定される。 こ のホール素子29は、前記センサマグネット11ととも に回転センサを構成している。ホール素子29は、基板 30 28上の配線(図示略)を介して前記連結凹部26aの **反開□側に露出する接続端子27 a を介して前記ターミ** ナル27に電気的に接続される。

【0034】前記基板28は、前記基板案内藻16dに て案内されて挿入される。このとき、ホール素子29 は、墓板28挿入時に、素子挿通孔16eにより延出部 16に衝突しないようになっている。そして、墓板28 が墓板案内簿160に案内されることにより、各ホール 素子29が前記センサマグネット11の外回面に対向す る所定位置に配置される。ホール素子29は、前記セン サマグネット11 (回転軸5)の回転による磁界の変化 を検出し、その検出に基づいた検出信号を出力する。 【0035】このようなコネクタ部26は、図2及び図 3に示すように、その係止片26 aが前記係止突起16 aに係止するまで前記延出部16の中心輪線L1に沿っ て挿設される。つまり、延出部16は前記軸収容部14

(回転輪5) に対して傾斜するように、かつ組み付けた

前記両ハウジング4、12の長手方向と平行となるよう

に延びているので、コネクタ部26はその延出部16の

延びる方向に沿って挿設される。このようにコネクタ部 50

26 基板28及び接続片27り,27cが、軸収容部 14の回転輪5や連結部13のナット17及びネジ18 に干渉せず、かつ基板28先端部に設けたホール素子2 9が回転軸5の基端部側よりに設けたセンサマグネット 1.1の外回面近傍に配置されるようになっている。

【0036】又、コネクタ部26の嵌合部26bは前記 嵌合凹部16bに嵌合し、嵌合片26cが前記嵌合孔1 6 cに嵌合することで、前記延出部16に対するコネク 夕部26のがたつきが防止されている。そして、コネク 夕部26の係止片26 dが前記係止突起16 aに係止す るととにより、該延出部16からの抜け止めがなされ る。尚、コネクタ部26の嵌合部26bには環状の防水 ゴム30が装着され、該嵌合部26 bと前記延出部16 の嵌合凹部16 bとの間からの浸水を防止している。

【0037】尚、前記コネクタ部26と連結する車両側 コネクタは、前記モータ1を制御するコントローラ (図 示略) から延びている。そして、このような草両側コネ クタとコネクタ部26とが連結されると、前記コントロ ーラからターミナル27、 接続片27 b, 27 c及び給 図4に示すように、その分だけ減速ハウジング12の表 20 電用ターミナル20,21を介してモータ部2に駆動電 源が供給されるとともに、ホール素子29から前記モー タ部2の回転方向及び回転数を検出するための検出信号 が基板28、接続端子27a及びターミナル27を介し てコントローラに出力される。

> 【0038】次に、上記のように模成されたモータ1の 作用を説明する。上記模成のモーターは、基板28を値 えたコネクタ部26を、軸収容部14(回転軸5)に対 して傾斜するように、かつ組み付けた両ハウジング4, 12の長手方向と平行となるように、減速ハウジング1 2からヨークハウジング4に向かって延出部16に挿設 するように襟成されている。

【0039】ここで、仮に、コネクタ部26を軸収容部 14 (回転輪5) に対して直交する方向に挿設した場 台. コネクタ部26、基板28及び接続片27b、27 cが連結部13のナット17及びネジ18等に干渉しな いように、基板28先端部を回転軸5の先端部側(減速 ハウジング12側〉に配置する必要がある。そのため、 基板28先端部に設けたホール素子29も回転軸5の先 **端部側に配置することになり、センサマグネット11も** 40 図2及び図3に示す位置よりも回転軸5の先端部側に設 けるととになる。

【0040】従って、本実施形態のように、コネクタ部 26を回転軸5に対して傾斜させて挿設するようにすれ は、該コネクタ部26を回転軸5に対して直交する方向 に挿設する場合と比べて、 墓板28先端部を回転軸5の 基端部側(ヨークハウジング4底部側)に配置すること が可能となる。つまり、基板28先端部に設けたホール 素子29も回転軸5の基端部側に配置できるので、セン サマグネット11も回転軸5の基端部側に設けることが

(5)

【0041】その結果、回転軸5のセンサマグネット1 1より先端側に設けたウォーム5 a を基端部側に形成す ることができ、回転軸5を短くすることができる。その ため、モータ1の軸方向の小型化を図ることができる。 【0042】上記したように、本真能の形態によれば、 以下の効果を有する。

(1) 本真施形態のモータ1は、基板28を備えたコネ クタ部26を、軸収容部14 (回転軸5) に対して傾斜 するように、かつ組み付けた両ハウジング4.12の長 ークハウジング4に向かって延出部16に挿設するよう にした。従って、コネクタ部26を回転軸5に対して直 交する方向に挿設する場合と比べて、ホール素子29を **備えた基板28先端部を回転軸5の基端部側(ヨークハ** ウジング4底部側)に配置できるので、センサマグネッ ト11を回転軸5の基端部側に設けることができる。そ のため、回転軸5のセンサマグネット11より先端側に 設けたウォーム5aを基端部側に形成でき、回転軸5を 短くすることができる。その結果、モータ1の軸方向の 小型化を図るととができる。

【0043】(2)回転軸5を短くできるので、該回転 韓5が撓み難くなり、該回転韓5が撓むことによる駆動 力のロスを低減することができる。

(3) コネクタ部26を両ハウジング4, 12の長手方 向、即ちモータ1の長手方向と平行に挿設するようにし たので、モーターの長手方向と直交する方向の厚みを薄 くすることができる。

【0044】(4)ホール素子29を備えた基板28が コネクタ部26に一体に組み付けられるので、該基板2 8を滅速ハウジング12 (延出部16) に容易に羨者す 30 るととができる。

【0045】(5)延出部16は、コネクタ部26かち 延びる接続片270、27cが挿入されかつ鉄接続片2 7b. 27cを給電用ターミナル20. 21に導くター ミナル樟連孔161,16gを有し、その樟連孔16 f、16gの開口部には、該接続片27b, 27cを該 挿通孔16 f、16 g内に案内するテーパ部16 h, 1 6 i が設けられる。従って、このテーバ部16 h、16 1によって、接続片27b、27cを挿通孔16f. 1 電用ターミナル20,21に導くことができるので、接 統片27h,27cと給電用ターミナル20,21との 電気的接続を容易に行うことができる。

【0046】尚、滅速ハウジング12を形成する際、タ ーミナル挿通孔161,16gを形成する金型におい て、その挿通孔161、16gの関口部にテーパ部16 h. 16 · を設けたことで、金型のターミナル挿通孔1 6 f. 16gを形成する突起の根元部分を太くできるの で、金型の耐久性を向上できる。

【0047】(6) コネクタ部26から延びる接続片2 50 【0054】〇上記真施形態では、芸飯28とコネクタ

7b、27cの先端部27d, 27eには刀状部27 1、27gが形成されるとともに、鉛電用ターミナル2 0、21の挟持部20a、21aには接続片27b, 2 7 c の先端部2 7 d , 2 7 e を案内する案内部2 () b , 21bが形成される。従って、これら刀状部27f,2 7g及び案内部20b,21bによって、接続片27 b. 27 c と給電用ターミナル20、21との電気的接 続をより容易に行うことができる。

【10048】(7)延出部16には、基板28を所定位 手方向と平行となるように、減速ハウジング12からヨ 10 置、即ち基板28に設けたホール業子29をセンサマグ ネット11の外周面に対向する所定位置に案内するため の墓板案内操160が設けられる。従って、この墓板案 内溝16日によって、ホール素子29をセンサマグネッ ト11の回転検出に適した位置に容易に配置することが できる。

> 【0049】(8)回転方向に多極着磁されたセンサマ グネット11と、該マグネット11の回転による磁界変 化を検出するホール素子29で回転センザが構成され る。従って、回転センサの構成を簡単にすることができ 20 る.

【0050】(9)ホール素子29は、センサマグネッ ト11の外周面に対向するように配置される。従って、 仮に、ホール素子29をセンサマグネット11の一方の **端面に対向するように配置する場合と比べて、回転軸5** の軸方向のがたつきによりセンサマグネット11が同方 向に移動しても、センサマグネット11とホール素子2 9との距離が大きく変化しない。従って、センサマグネ ット11の移動による回転検出への悪影響を小さく抑え るととができる.

【10051】尚、本発明の実施の形態は、以下のように 変更してもよい。

○上記実施形態では、基板28を備えたコネクタ部26 を、軸収容部14(回転軸5)に対して傾斜するよう に、かつ組み付けた両ハウジング4、12の長手方向と 平行となるように、減速ハウジング12からヨークハウ ジング4に向かって延出部16に挿設するようにした が、組み付けた両ハウジング4、12の長手方向以外の 方向に基板28を備えたコネクタ部26を模設するよう にしてもよい。 つまり、少なくともコネクタ部26を、 6g内に容易に挿入でき、該接続片27b,27cを給 40 軸収容部14(回転軸5)に対して傾斜するように搏設 せればよい.

> 【0052】〇上記実施形態の延出部16に形成された 嵌合孔16c. 基板案内溝16d、素子樽通孔16e、 及び、2つのターミナル挿道孔16f、16gの形状 は、上記した形状に限定されるものではない。

> 【0053】〇上記真施形態のコネクタ部26から延び る接続片27b、27cや、給電用ターミナル20,2 1の鉄綺部20a, 21aの形状及び敷は、上記した形 状及び数に限定されるものではない。

部26とを一体に組み付けるようにしたが、基板28と コネクタ部26とを別体として減速ハウジング12に組 み付けるようにしてもよい。

【10055】〇上記突施形態では、回転検出素子として2つのホール素子29を用い、彼検出体としてセンサマグネット11を用いて回転センサを構成したが、該センサの構成はこれに限定されるものではない。例えば、1つのホール素子29で構成してもよい。又、ホール素子29以外の遊気検出素子、例えば遊気抵抗素子等を用いてもよい。又、ホール素子29とセンサマグネット11 10の組み合わせ以外の回転検出素子及び核検出体からなる遊気検出型の回転センサとしてもよい。又、遊気検出型以外の回転検出素子及び核検出体からなる回転センサとしてもよい。

【0056】〇上記実施形態では、ホール菜子29を基板28上に設けたが、基板28以外の支持体に設けるようにしてもよい。

〇上記真施彩線では、ホール素子29をセンサマグネット11の外周面に対向するように配置したが、ホール素子29をセンサマグネット11の一方の幾面に対向する 20ように配置してもよい。

【0057】〇上記実施形態では、ウォームホイール2 4とウォーム5aとで減速機構を構成したが、この構成 に限定されるものではない。

○上記真施形態のヨークハウジング4及び減速ハウジング12の形状は、上記したような形状に限定されるものではない。例えば、ヨークハウジングは有底円筒状のものであってもよい。

【① 0 5 8】〇上記実施形態では、車両用パワーウイン 2… 源速ハウジング、16 d… 基板案内藻としての案件 下装置の駆動源として用いたモータ1に実施したが、そ 30 部、16 f,16 g…ターミナル博通孔としての鍾通 の他の草両用の装置や草両以外の装置の駆動源として用 れ、16 h,16 i … 案内部としてのテーパ部、20 u いられるモータに実施してもよい。 2 1 m 給電用ターミナル、20 a , 2 1 a … 挟持郎、

【10059】上記各実施の形態から把握できる詰求項以外の技術的思想について、以下にその効果とともに記載する。

(イ) 請求項1~7のいずれか1項に記載のモータに おいて、前記被後出体は、回転方向に多極者遊されたセ ンサマグネットであり、前記回転検出素子は、前記セン* 12

* サマグネットの回転による磁界変化を検出する磁気検出 素子であることを特徴とすることを特徴とするモータ。 このようにすれば、回転センサの機成を閉単にすること ができる。

[0060]

【発明の効果】以上詳述したように、本発明によれば、 小型化を図ることができるモータを提供することができ る。

【図面の簡単な説明】

5 【図1】 一実施形態の減遠機棒付きモータの平面図である。

【図2】 コネクタ部を挿設した後の減速機構付きモータの断面図である。

【図3】 コネクタ部を挿設する前の減速機構付きモータの断面図である。

【図4】 減速機構付きモータの要部斜視図である。

【図5】 減速ハウジングの延出部の正面図である。

【図6】 図2のA-A断面図である。

【図?】 (a)はコネクタ部及び蟇板の平面図。

(b)はコネクタ部及び基板の側面図 (c)はコネクタ部及び基板の底面図である。

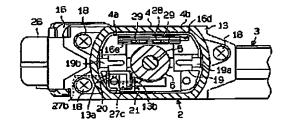
【図8】 減速機構付きモータの要部底面図である。

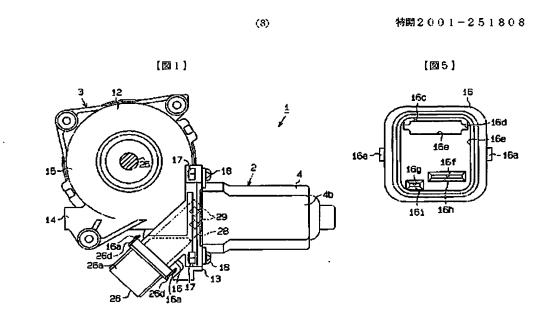
【図9】 接続片及び給電側ターミナルの接続を説明するための図である。

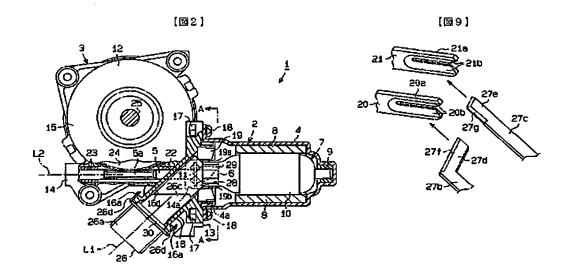
【符号の説明】

2…モータ部、3…減速部、4…ヨークハウジング、4 a…開口部、5…回転軸、5 a…減速機棒を構成するウ オーム、11…被検出体としてのセンサマグネット、1 2…減速ハウジング、16 d…基板案内溝としての寒内 部、16 f、16 g…ターミナル増通孔としての挿通 孔、16 h、16 i…寒内部としてのテーパ部、20, 21…給電用ターミナル、20 a、21 a…挟持部、2 0 b、21 b…案内部、24…減速機構を構成するウォ ームホイール、26…コネクタ部、27…ターミナル、 27 b、27 c…接続片、27 d、27 e…挿入部としての先端部、27 f、27 g…案内部としての刀状部、 28…支持体としての基板、29…回転検出素子としてのホール素子。

[26]







(9)

特闘2001-251808

